

## Кинематика материальной точки I

Жук Вальдемар движется с постоянной по модулю скоростью  $v$  по поверхности стоящего неподвижно небольшого школьного глобуса радиусом  $R$ . Вальдемар начинает движение на экваторе. По отношению к разметке глобуса его скорость всё время направлена на северо-восток. Глобус не вращается.

- (a) Через какое время жук окажется на широте, равной  $\theta$ ?
- (b) На какой угол  $\varphi$  поворачивается линия, соединяющая Вальдемара с линией полюсов, когда таракан достигает широты  $\theta$ ?
- (c) Каково по модулю ускорение  $a$  жука в тот момент, когда он наступает на крупничек, соответствующий расположению Санкт-Петербурга ( $\theta = 60^\circ$  северной широты)?
- (d) Найдите уравнение траектории жука и ее длину, когда он достигнет полюса.
- (e) Сколько оборотов сделал жук на своем пути к полюсу?
- (f) Сколько времени у него заняло движение от начальной точки до полюса?

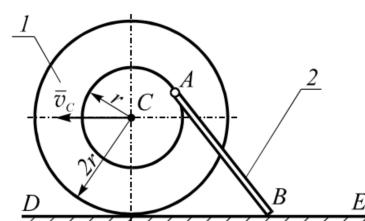
## Кинематика материальной точки II

На закате заяц заметил лису в поле и стал убегать от неё с постоянной скоростью  $v$ , а лиса была подслеповатая и стала догонять не зайца, а конец его тени с той же скоростью  $v$ . Вначале лиса, заяц и конец его тени образуют равносторонний треугольник со стороной  $L$ . Считайте, что время движения недостаточно для того, чтобы Солнце опустилось и удлинило тень. Считайца зайца и лису материальными точками.

- (a) Найдите уравнение траектории лисы в системе отсчёта зайца. Чему равно установленное расстояние между ними?
- (b) В некоторый момент лиса, заяц и конец его тени образуют прямоугольный треугольник. Чему равно ускорение лисы в этот момент?

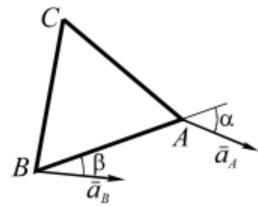
## Кинематика твёрдого тела

1. Ступенчатое колесо 1, имеющее радиусы  $r$  и  $2r$ , катится по направляющей  $DE$  без проскальзывания, так что его центр движется с постоянной скоростью  $v_C$ . В точке  $A$  к колесу шарнирно прикреплён стержень 2 длины  $3r$ , конец  $B$  которого скользит вдоль  $DE$ . Найдите



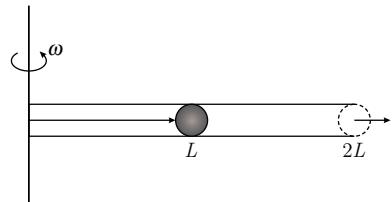
угловую скорость стержня 2 в момент, когда точка  $A$  окажется в верхнем положении.

- 2.** Равносторонний треугольник  $ABC$  движется в своей плоскости. Точки  $A$  и  $B$  имеют одинаковые по величине ускорения. Их векторы составляют углы  $\alpha$  и  $\beta$  с направлением прямой  $AB$  ( $\alpha$  и  $\beta$  неизвестны) и  $\alpha - \beta = \varphi$ . Найдите отношение ускорений точек  $C$  и  $A$ .

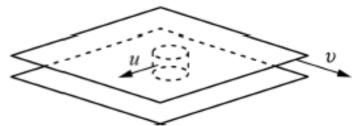


## Динамика материальной точки

- 1.** «Направляющая» трубка принудительно вращается с постоянной угловой скоростью  $\omega$  в горизонтальной плоскости вокруг вертикальной оси, проходящей через один из её концов (см. рис.). Внутри трубы, на расстоянии, равном  $L/2$  от оси вращения, находится шарик. В некоторый момент нить, удерживающая шарик, обрывается, и шарик начинает движение по трубке. Через время  $t$  он вылетает из неё. Как изменится время вылета шарика, если длину трубы  $L$  увеличить в 2 раза и шарик опять же поместить в её середину?

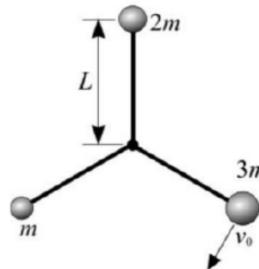


- 2.** Между двумя параллельными плоскостями зажата шайба так, что её весом можно пренебречь по сравнению с силами нормальных реакций со стороны плоскостей. Коэффициенты трения между шайбой и плоскостями одинаковы. Верхняя плоскость движется с постоянной скоростью  $v$ , а нижняя покоятся. Шайбе сообщают скорость  $u$ , перпендикулярную  $v$ . В некоторый момент времени угол между вектором скорости шайбы и вектором скорости верхней плоскости равен  $\varphi$ . Найдите модуль скорости шайбы.

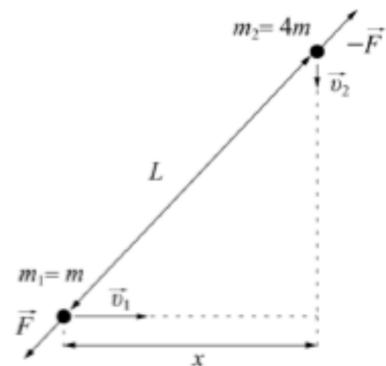


## Момент импульса материальной точки. Движение в центральном поле сил

1. Три шарика массами  $m$ ,  $2m$  и  $3m$  закреплены на невесомых стержнях. Стержни имеют одинаковую длину  $L$  и шарнирно соединены друг с другом. Изначально углы между стержнями равны  $120^\circ$ , а система была неподвижна. Стержни лежат в одной плоскости. Точке массой  $3m$  мгновенно сообщили скорость  $v_0$ , перпендикулярно стержню и лежащую в плоскости стержней. Силы тяжести нет. Найдите ускорение шариков.

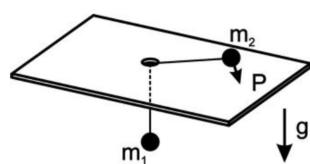


2. Два автономных зонда движутся навстречу друг другу с выключенными двигателями в глубоком космосе вдали от других тел курсами, пересекающимися под прямым углом. Масса первого зонда равна  $m_1 = m$ , а его скорость  $v_1 = v$ . Масса второго зонда  $m_2 = 4m$ , а скорость  $v_2 = v/3$ . В момент времени, когда расстояние между зондами становится равным  $L$ , а расстояние от первого зонда до точки пересечения траекторий —  $x$ , на обоих зондах включаются двигатели с постоянной по модулю силой тяги  $F$ , при этом вектор силы тяги в любой момент времени направлен противоположно направлению на другой зонд. Рисунок приведён для момента включения двигателей. Двигатели выключаются, когда расстояние между зондами становится равным  $2L$ . Размеры зондов малы по сравнению с  $L$ , а их гравитационным взаимодействием можно пренебречь.



- (a) При каком значении  $x = x_{\text{кр}}$  произошло бы столкновение зондов, если бы двигатели на них не включались?
- (b) Найдите минимальное значение силы тяги  $F_{\min}$  при котором зонды не столкнутся, если  $x = x_{\text{кр}}$ .
- (c) Пусть величины сил тяги двигателей равны  $F = F_{\min} + dF$  ( $dF \ll F_{\min}$ ), а  $x = x_{\text{кр}}$ . Найдите вектор конечной скорости первого зонда в виде  $\alpha \vec{v}_1 + \beta \vec{v}_2$ .
- (d) Пусть сила тяги двигателей равна  $F$ , а  $x = x_1$  ( $x_1 > x_{\text{кр}}$ ). Найдите модуль конечной скорости первого зонда относительно второго.

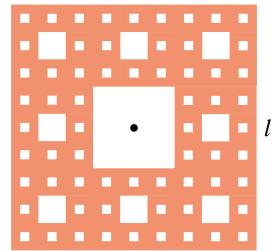
3. Через отверстие в гладком столе пропущена невесомая нить, к концам которой прикреплены массы  $m_1$  и  $m_2$ . Масса  $m_2$  лежит на расстоянии  $r_0$  от отверстия (см. рис.). Ей сообщают импульс  $P$  перпендикулярно нити. Найдите максимальное удлинение массы  $m_2$  от отверстия.



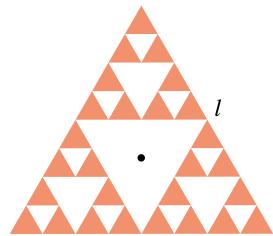
4. В поле неподвижного заряда  $Q$  рассеиваются частицы массы  $m$  и заряда  $q$  того же знака. Изначально частицы находятся на бесконечном удалении друг от друга, а вектор скорости рассеиваемой частицы равен  $\vec{v}$  при любых значениях прицельного параметра. Найдите область пространства, недостижимую для рассеиваемой частицы.

## Момент инерции. Динамика твёрдого тела при наличии неподвижной оси

(а) Рассмотрим квадрат со стороной  $l$ . Удалим «центральный» квадрат площади в 9 раз меньше площади всего квадрата. Затем удалим «центральные» части из получившихся 8 квадратов (см. рис.). Затем проделаем такую операцию ещё раз и ещё раз, и так до бесконечности. Пусть конечная масса фигуры равна  $m$ . Определите момент инерции системы относительно оси проходящей через центр изначального квадрата и перпендикулярной плоскости рисунка.

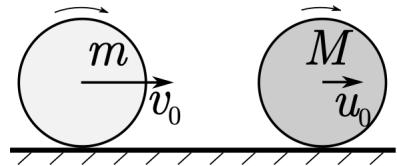


(б) Рассмотрим равносторонний треугольник со стороной  $l$ . Удалим «центральный» треугольник площади в 4 раза меньшей площади всего треугольника. Затем удалим «центральные» части из получившихся 3 треугольников (см. рис.). Затем проделаем такую операцию ещё раз и ещё раз, и так до бесконечности. Пусть конечная масса фигуры равна  $m$ . Определите момент инерции системы относительно оси проходящей через центр изначального треугольника и перпендикулярной плоскости рисунка.



## Движение тела в общем случае

Шар массой  $m$  катится без проскальзывания по горизонтальной шероховатой поверхности со скоростью  $v_0 = 10 \text{ см/с}$  и догоняет шар массой  $M$ , катящийся со скоростью  $u_0 = 2 \text{ см/с}$  в том же направлении. Радиусы шаров одинаковы. Удар центральный и упругий, трением между шарами можно пренебречь. При каком отношении масс  $x = M/m$  шар  $m$  через некоторое время после удара окажется в состоянии покоя?



## Статика

Концы пружины слинки с коэффициентом жёсткости  $k$  и массы  $m$ , собственная длина которой пренебрежимо мала, закреплены на одной высоте. В точке крепления касательная к пружине составляет угол  $45^\circ$  с вертикалью. Ускорение свободного падения  $g$ . Найдите расстояние  $d$  между концами пружины.

